

Automatyka i robotyka - studia niestacjonarne II stopnia
rok 2, semestr 3
Specjalność: SAR

		1 7 paź		2 14 paź		3 21 paź		4 4 lis		5 18 lis		6 25 lis		7 2 gru		8 9 gru		9 16 gru		10 13 sty		11 20 sty		12 27 sty			
		1		1		1		1		1		1		1		1		1		1		1		1			
		1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2
08:00	1	PPS 325				PPS 311				PO6:CSK 311		PPS 311		SAB 311		PPS CM-229			PPS CM-229		RM 424	PO6:CSK 427			SA 325		
09:30	1																										
09:45	2	PPS 325				PPS 311				PO6:CSK 311		PPS 311		SAB 311		PPS CM-229			PPS CM-229		RM 424	PO6:CSK 427			SA 325		
11:15	2																										
11:30	3	ISzSW 325		J. obcy 650		J. obcy 650				J. obcy 650		J. obcy 650		J. obcy 650		ISzSW CM-226	RM 424		ISzSW CM-226	SAB 413	PO6:CSK 427	RM 424			ISzSW CM-226	PO5:SSN 114	
13:00	3																										
13:30	4	ISzSW 325		J. obcy 650		J. obcy 650				J. obcy 650		J. obcy 650		J. obcy 650		ISzSW CM-226	RM 424		ISzSW CM-226	SAB 413	PO6:CSK 427	RM 424			ISzSW CM-226	PO5:SSN 114	
15:00	4																										
15:10	5	RM 325		PO6:CSK 325		PO5:SSN 325				RM 325		PO5:SSN 325		PO5:SSN 325		RM 424	ISzSW CM-226		SAB 413	ISzSW CM-226	PO5:SSN 325				PO5:SSN 114	ISzSW CM-226	
16:40	5																										
16:50	6	RM 325		PO6:CSK 325		PO5:SSN 325				RM 325		PO5:SSN 325		PO5:SSN 325		RM 424	ISzSW CM-226		SAB 413	ISzSW CM-226	PO5:SSN 325				PO5:SSN 114	ISzSW CM-226	
18:20	6																										
18:30	7																										
20:00	7																										
		8 paź		15 paź		22 paź		5 lis		19 lis		26 lis		3 gru		10 gru		17 gru		14 sty		21 sty		28 sty			
08:00	1	SAB 325		SA 311		RM 311				SAB 311		PO5:SSN 114	PO6:CSK 427	PO6:CSK 311				PO5:SSN 114	PO6:CSK 427	SA 109	PPS CM-229			SAB 413			
09:30	1																										
09:45	2	SAB 325		SA 311		RM 311				SAB 311		PO5:SSN 114	PO6:CSK 427	PO6:CSK 311				PO5:SSN 114	PO6:CSK 427	SA 109	PPS CM-229			SAB 413			
11:15	2																										
11:30	3	SAB 413	PPS CM-229	RM 424	SA 109	ISzSW 311				SA 109	SAB 413	PO6:CSK 427	PO5:SSN 114	ISzSW 311				PO6:CSK 427	PO5:SSN 114	PPS CM-229	SA 109			SA 121x	SAB 413		
13:00	3																										
13:30	4	SAB 413	PPS CM-229	RM 424	SA 109	ISzSW 311				SA 109	SAB 413	PO6:CSK 427	PO5:SSN 114	ISzSW 311				PO6:CSK 427	PO5:SSN 114	PPS CM-229	SA 109			SA 109	SAB 413		
15:00	4																										
15:10	5	PPS CM-229								SA 325											RM 325				SA 121x		
16:40	5																										
16:50	6	PPS CM-229								SA 325											RM 325				SA 109		
18:20	6																										
18:30	7																										
20:00	7																										

SAR:

	W	C	L	P	
Język obcy		20			mgr A.Górska
Robotyka mobilna	E	12	12		dr inż. B.Krysiak(W), mgr inż. R.Patelski(L)
Systemy automatyki budynków		12	12		dr inż. P.Sauer(W,L)
Sterowanie adaptacyjne	E	12	12		mgr inż. J.Michalski (W,L)
Inteligentne systemy ze sprzężeniem zwrotnym		12	12		prof. dr hab. inż. A.Dąbrowski(W), dr inż. D.Cetnarowicz(L)
Przedmiot obieralny 5 Sztuczne sieci neuronowe	E	12	12		dr hab. inż. A.Świetlicka(W), dr hab. inż. W.Kowalczyk(L)
Przedmiot obieralny 6: Cyfrowe systemy komunikacji		12	12		dr inż. J.Majchrzak (W), mgr inż. M.Kowalski(L)
Programowanie procesów sygnałowych		12	12		dr inż. T.Marciniak (W,L)