

Automatyka i robotyka - studia niestacjonarne I stopnia
rok III, semestr 5

		1 9 paź		2 16 paź		3 23 paź		4 6 lis		5 20 lis		6 27 lis		7 4 gru		8 11 gru		9 18 gru		10 8 sty		11 15 sty		12 22 sty	
		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1		A-1	
		L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2	L-1	L-2
08:00	1	EIUA 308		MIMT -L 516x		PLC 309		PO: EnEI 309	PO: UEU -L CM-226	PLC 309		PLC /PS H-21C/3	PO: UEU -L CM-226	PO: EnEI -L 732 516x	MIMT -L	NP L-022	MISR -L 426		MIMT -L 516x						
09:30	2	EIUA 308		MIMT -L 516x		PLC 309		PO: EnEI 309	PO: UEU -L CM-226	PLC 309		PLC /PS H-21C/3	PO: UEU -L CM-226	PO: EnEI -L 732 516x	MIMT -L	NP L-022	MISR -L 426		MIMT -L 516x						
11:15	3	EIUA -L A8/3	PO: UEU 308	MIMT -L 516x		NP -L H-21C/3	PLC /JM 427	EIUA -L A8/3	PO: UEU 311	NP -L H-21C/3	PLC /JM 427	MISR 17		MIMT -L 516x	PLC /PS H-21C/3	PLC /ML 427 A8/3	EIUA -L A8/3	PLC L-022		PLC L-022		PLC 17			
13:30	4	EIUA -L A8/3	PO: UEU 308	MIMT -L 516x		NP -L H-21C/3	PLC /JM 427	EIUA -L A8/3	PO: UEU 311	NP -L H-21C/3	PLC /JM 427	MISR 17		MIMT -L 516x	PLC /PS H-21C/3	PLC /ML 427 A8/3	EIUA -L A8/3	PLC L-022		PLC L-022		PLC /ML 427			
15:10	5		PO: UEU -L CM-226	MIMT L-022		MISR -L 426	NP -L H-21C/3	PLC /PS H-21C/3	EIUA -L A8/3	MISR -L 426	NP -L H-21C/3	MISR -C 17		EIUA L-022		EIUA -L A8/3		PO: EnEI -L 732	MISR -L 426		EIUA 17				
16:50	6		PO: UEU -L CM-226	MIMT przen. na 21.11		MISR -L 426	NP -L H-21C/3	PLC /PS H-21C/3	EIUA -L A8/3	MISR -L 426	NP -L H-21C/3	MISR -C 17		EIUA L-022		EIUA -L A8/3		PO: EnEI -L 732	MISR -L 426		EIUA 17				
18:30	7																								
09:30	1	EIUA -L A8/3		MISR 309		PLC /PS H-21C/3	MISR -L 426	EIUA 308		MIMT -L 516x	MISR -L 426	NP 308		MISR L-022		MIMT -L 516x	NP -L H-21C/3	MISR 17		EIUA -L A8/3					
11:15	2	EIUA -L A8/3		MISR 309		PLC /PS H-21C/3	MISR -L 426	EIUA 308		MIMT -L 516x	MISR -L 426	NP 308		MISR L-022		MIMT -L 516x	NP -L H-21C/3	MISR -C 17		EIUA -L A8/3		NP L-022			
13:30	3	MISR L-022		NP 308		MISR L-022		NP L-022		PO: EnEI -L 732 516x	MIMT -L	PLC L-022		NP -L H-21C/3	MISR -L 426	NP -L H-21C/3	MIMT -L 516x	MISR -C 17		EIUA -L A8/3		PLC 309			
15:00	4	MISR L-022		NP 308		PO: EnEI -L 732		NP L-022		PO: EnEI -L 732 516x	MIMT -L	PLC L-022		NP -L H-21C/3	MISR -L 426	NP -L H-21C/3	MIMT -L 516x	PO: UEU -L CM-226		EIUA -L A8/3		PO: EnEI -L 732	PO: UEU -L CM-226		
16:40	5	MIMT L-022				PO: EnEI -L 732		PO: EnEI L-022		MIMT 309		PLC /JM 427		MISR -L 426	NP -L H-21C/3			PO: UEU -L CM-226		PLC /PS H-21C/3		NP -L H-21C/3			
18:20	6	MIMT L-022				PO: EnEI L-022		PO: EnEI L-022				PLC /JM 427		MISR -L 426	NP -L H-21C/3							NP -L H-21C/3			
20:00	7																								

	W	C	L	P
Elementy i urządzenia automatyki	18		18	dr inż. S. Gardecki
Napędy przekształtnikowe	18		18	dr hab. inż. T. Pajchorwski(W), mgr inż. B. Wicher(L)
Programowanie sterowników PLC i regulatorów przemy	E 18		18	dr hab. inż. S. Brock, prof. PP (W); dr inż. J. Majchrzak(W+L), mgr inż. P. Siwek (L)
Metrologia i miernictwo techniczne	8		18	dr inż. Z. Krawiecki (W), dr inż. M. Bołtrukiewicz
Modelowanie i sterowanie robotów	E 18	8	18	dr inż. P. Dutkiewicz (W, C, L-2), dr inż. P. Szulczyński
PO 3: Układy elektroniki użytkowej	8		18	dr inż. A. Meyer
PO 3: Energoelektronika	8		18	dr inż. D. Janiszewski (W), mgr inż. B. Wicher(L)